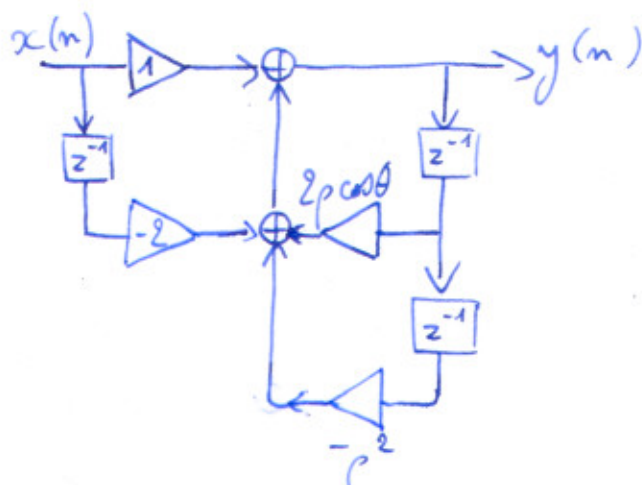


Correction exam janvier 2008

① Questions de cours : voir cours

②.1 1)



Filtre réversif,
donc à réponse
impulsionnelle
infinie

2) Transformée en z de l'équation aux différences :

$$Y(z) = X(z) - 2TZ[x(n-1)] + 2\rho \cos\theta TZ[y(n-1)] - \rho^2 TZ[y(n-2)] \quad (\text{linéarité de la TZ})$$

$$Y(z) = X(z) - 2z^{-1}X(z) + 2\rho \cos\theta z^{-1}Y(z) - \rho^2 z^{-2}Y(z) \quad (\text{application théorème du retard})$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1 - 2z^{-1}}{1 - 2\rho \cos\theta z^{-1} + \rho^2 z^{-2}}$$

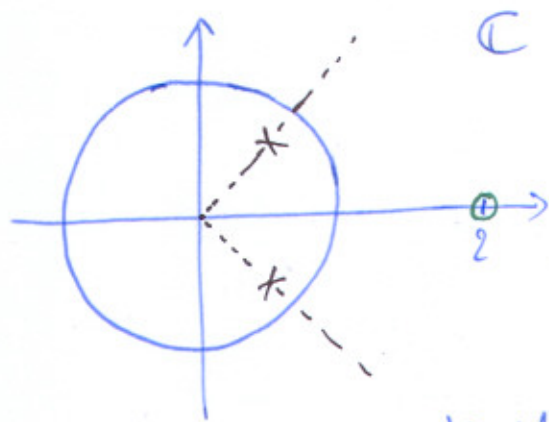
3) 1 zéro : $z = 2$

Pôles : discriminant du dénominateur

$$\Delta = 4\rho^2 \cos^2\theta - 4\rho^2 = -4\rho^2 \sin^2\theta$$

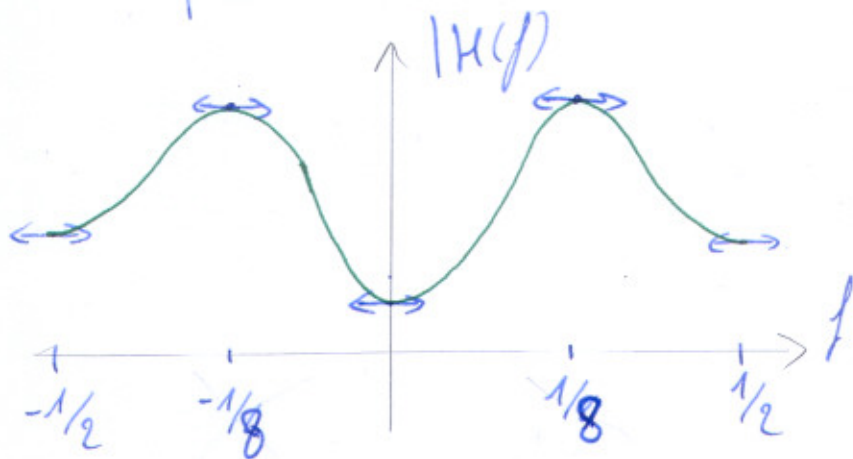
$$\text{pôles} = \frac{2\rho \cos\theta \pm j\rho \sin\theta}{2} = \rho e^{\pm j\theta}$$

Le filtre est stable si $\rho < 1$



x póles
o zero

4)



2.2 1) $Y(f) = \text{TF-ID} [y[n]]$

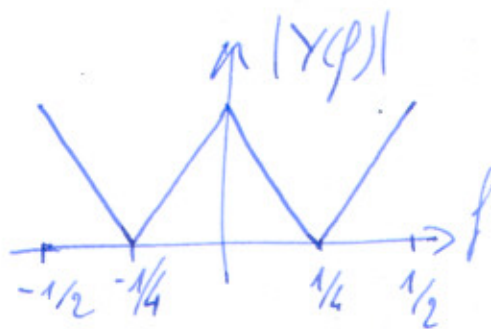
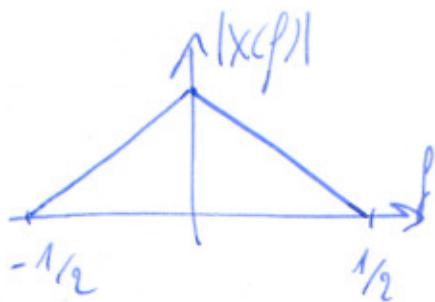
$$= \sum_n y[n] e^{-j2\pi n f}$$

$$= \sum_k y[2k] e^{-j4\pi k f}$$

car $y[n] = 0$ pour n impair

$$= \sum_k x[k] e^{-j2\pi k 2f}$$

$$= X(2f)$$



Il faut ensuite appliquer un filtre passe-bas de fréquence de coupure $1/4$ à y .
 Le spectre paraît plus contracté, mais les fréquences normalisées n'ont plus le même sens : après re-échantillonnage, $f=1$ correspond à $\nu = 2\nu_e$!

On a donc bien, après le filtrage passe-bas, le spectre original, entre $-\frac{\nu_e}{2}$ et $+\frac{\nu_e}{2}$.

$$2) \text{ Si } n \text{ pair, } w[n] = y[n] = y[n] + \underbrace{\frac{1}{2}y[n-1]}_0 + \underbrace{\frac{1}{2}y[n+1]}_0$$

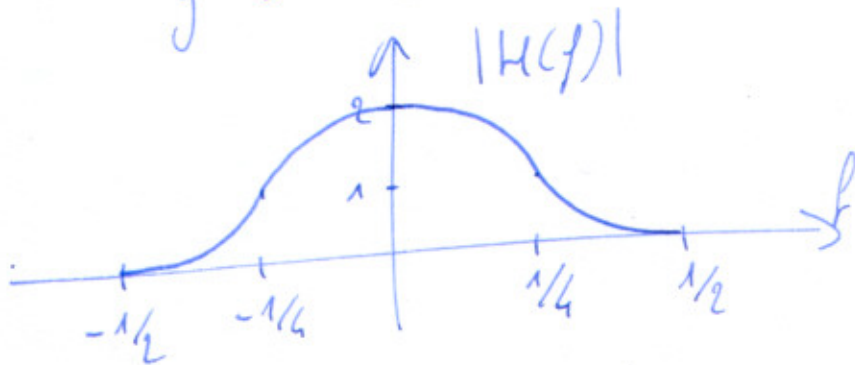
Si n impair,

$$\begin{aligned} w[n] &= \frac{1}{2}y[n-1] + \frac{1}{2}y[n+1] \\ &= \frac{1}{2}y[n-1] + \frac{1}{2}y[n+1] + \underbrace{y[n]}_0 \end{aligned}$$

On a donc bien : $w[n] = h[n] * y[n]$

$$H(z) = \text{TZ}[h[n]] = \frac{1}{2}z + 1 + \frac{1}{2}z^{-1}$$

$$\begin{aligned} H(f) &= \frac{1}{2}e^{j2\pi f} + 1 + \frac{1}{2}e^{-j2\pi f} \\ &= \underbrace{1 + \cos(2\pi f)}_{\text{toujours } \in \mathbb{R}^+} = |H(f)| \end{aligned}$$



L'interpolation linéaire revient donc, comme précédemment, à effectuer un filtrage passe-bas, de fréquence de coupure $\approx 1/4$, sur y .

Celui-ci n'est cependant pas aussi proche du filtrage idéal qu'il peut l'être dans la solution précédente.